

ΕΛΛΗΝΙΚΗ ΔΗΜΟΚΡΑΤΙΑ

ΑΝΑΡΤΗΤΕΑ ΣΤΟ ΔΙΑΔΙΚΤΥΟ



ΔΙΕΘΝΕΣ ΠΑΝΕΠΙΣΤΗΜΙΟ ΕΛΛΑΔΟΣ
ΠΑΝΕΠΙΣΤΗΜΙΟΥΠΟΛΗ ΣΕΡΡΩΝ
ΣΧΟΛΗ ΜΗΧΑΝΙΚΩΝ
ΤΜΗΜΑ ΜΗΧΑΝΟΛΟΓΩΝ ΜΗΧΑΝΙΚΩΝ
Τηλ: (23210) 49124 - 125
Fax: (23210) 49285

Διεθνές Πανεπιστήμιο της Ελλάδος
Τμήμα Μηχανολόγων Μηχανικών
Αρ. Πρωτ.: 42_18/1/2021
Ημερομηνία: 18/1/2021

ΣΥΓΚΡΟΤΗΣΗ ΕΚΛΕΚΤΟΡΙΚΟΥ ΣΩΜΑΤΟΣ

Η Συνέλευση του Τμήματος Μηχανολόγων Μηχανικών στην συνεδρίαση της στις 15-01-2021 αποφάσισε τη συγκρότηση του Εκλεκτορικού Σώματος για τη μονιμοποίηση του **κ. Σαγρή Δημητρίου**, μέλους ΔΕΠ στη βαθμίδα του Επίκουρου Καθηγητή με γνωστικό αντικείμενο «**Ένταξη Βιομηχανικών Ρομπότ σε Μηχανολογικά Συστήματα Παραγωγής**» (APP19402), ως εξής:

Τακτικά μέλη

αα	Όνοματεπώνυμο	Ίδρυμα	Τμήμα	Βαθμίδα	Γνωστικό αντικείμενο	ΦΕΚ Διορισμού	Κωδικός ΑΠΕΛΛΑ
ΕΣΩΤΕΡΙΚΑ ΜΕΛΗ (Μέλη Δ.Ε.Π. του Τμήματος Μηχανολόγων Μηχανικών του ΔΙΠΑΕ)							
1	ΔΑΥΙΔ ΚΩΝΣΤΑΝΤΙΝΟΣ	ΔΙΠΑΕ	Μηχανολόγων Μηχανικών	Καθηγητής Α' Βαθμίδας	Μηχανουργική Τεχνολογία και Εργαλειομηχανές CNC	718/Γ/03-09-09	10857
ΕΞΩΤΕΡΙΚΑ ΜΕΛΗ (Μέλη Δ.Ε.Π. από ΑΕΙ της ημεδαπής και αλλοδαπής)							
2	ΓΩΓΟΥΣΗΣ ΑΡΙΣΤΕΙΔΗΣ	ΔΙΠΑΕ	Μηχανικών Παραγωγής και Διοίκησης	Καθηγητής Α' Βαθμίδας	Ρομποτική, Συστήματα CAD/CAM, Προγραμματιζόμενες Εργαλειομηχανές Αριθμητικού Ελέγχου NC	63/22-3-02	5395
3	ΣΑΡΑΦΗΣ ΗΛΙΑΣ	ΔΙΠΑΕ	Χημείας	Καθηγητής Α' Βαθμίδας	Χρήση Πληροφορικής σε Βιομηχανικές Μηχανολογικές Εφαρμογές(Μηχανών, Κατασκευών, Κατεργασιών)	997/Γ/17-09-2012	7578
4	ΑΝΤΩΝΙΑΔΗΣ ΑΡΙΣΤΟΜΕΝΗΣ	Πολυτεχνείο Κρήτης	Μηχανικών Παραγωγής και Διοίκησης	Καθηγητής Α' Βαθμίδας	Συστήματα Παραγωγής	534/Γ/22-05-2013	9746
5	ΜΠΙΛΑΛΗΣ ΝΙΚΟΛΑΟΣ	Πολυτεχνείο Κρήτης	Μηχανικών Παραγωγής και Διοίκησης	Καθηγητής Α' Βαθμίδας	Σχεδιασμός Παραγωγής με Η/Υ CAD-CAM	731/Γ/6-08-2008	19400
6	ΔΙΝΟΠΟΥΛΟΥ ΒΑΪΑ	Πανεπιστήμιο Δυτικής Μακεδονίας	Μηχανικών Σχεδίασης Προϊόντων και Συστημάτων	Καθηγήτρια Α' Βαθμίδας	Ολοκληρωμένα Συστήματα Παραγωγής	972/Γ/24-07-14	3076

7	ΑΝΔΡΕΑΔΗΣ ΓΕΩΡΓΙΟΣ	ΑΠΘ	Μηχανολόγων Μηχανικών	Αναπληρωτής Καθηγητής	Συστηματοποίηση και Αυτοματοποίηση Μηχανουργικών Διεργασιών, Μηχανουργικές Μορφοποιήσεις, Μηχανολογικό Σχέδιο	1140/Γ/ 10-11-2015	17971
8	ΚΟΡΛΟΣ ΑΠΟΣΤΟΛΟΣ	ΔΙΠΑΕ	Μηχανικών Παραγωγής και Διοίκησης	Αναπληρωτής Καθηγητής	Μηχανολογικό Σχέδιο, Διαμορφώσεις με Αφαίρεση Υλικού, Ψηφιακά Καθοδηγούμενες Εργαλειομηχανές, Εφαρμογές CAD/CAM	812 /Γ/ 14-8-2015	6221
9	ΛΟΝΤΟΣ ΑΝΤΩΝΙΟΣ	Frederick University		Αναπληρωτής Καθηγητής	Machine Elements And Analysis, Mechanical Engineering Design, Product Design And Development, Manufacturing Processes, Rapid Prototyping Technology, CAD-CAM Systems, CNC Machine Tools	-	8235
10	ΚΑΒΒΟΥΣΑΝΟΣ ΕΜΜΑΝΟΥΗΛ	Ελληνικό Μεσογειακό Πανεπιστήμιο	Μηχανολόγων Μηχανικών	Καθηγητής Α' Βαθμίδας	Ειδικότητα Μηχανολόγου Μηχανικού με Ιδιαίτερη Επιστημονική Δραστηριότητα σε Κατασκευαστικά Θέματα	1087/Γ/ 27-12-07	10305
11	ΜΑΝΣΟΥΡ ΓΚΑΜΠΡΙΕΛ	ΑΠΘ	Μηχανολόγων Μηχανικών	Καθηγητής Α' Βαθμίδας	Εργαλειομηχανές, Μηχανουργικές Κατεργασίες, Μηχανολογικό Σχέδιο	787/Γ/ 25-08-2016	19221

Αναπληρωματικά μέλη

αα	Όνοματεπώνυμο	Ίδρυμα	Τμήμα	Βαθμίδα	Γνωστικό αντικείμενο	ΦΕΚ Διορισμού	Κωδικός ΑΠΕΛΛΑ
1	ΒΙΔΑΚΗΣ ΝΕΚΤΑΡΙΟΣ	Ελληνικό Μεσογειακό Πανεπιστήμιο	Μηχανολόγων Μηχανικών	Καθηγητής Α' Βαθμίδας	Μηχανολογικές Βιομηχανικές Τεχνολογίες	60/Γ/ 26-01-09	2074
2	ΚΕΧΑΓΙΑΣ ΙΩΑΝΝΗΣ	Πανεπιστήμιο Θεσσαλίας	Δασολογίας, Επιστημών Ξύλου & Σχεδιασμού	Καθηγητής Α' Βαθμίδας	Εργαλειομηχανές (Με Ιδιαίτερη Έμφαση στη Λειτουργία και τον Προγραμματισμό Αυτομάτων Εργαλειομηχανών)	907/Γ/ 31.08.2012 592/Β/ 26-02-19 1879/Γ/19- 11-2020	8799

3	ΔΟΥΛΓΕΡΗ ΖΩΗ	ΑΠΘ	Ηλεκτρολόγων Μηχανικών και Μηχανικών Υπολογιστών	Καθηγήτρια Α' Βαθμίδας	Ρομποτική- Προγραμματισμός και Έλεγχος Παραγωγής	941/Γ/ 24-11-09	18259
4	ΚΟΥΜΠΟΥΛΗΣ ΦΩΤΗΣ	ΕΚΠΑ	Γενικό Τμήμα	Καθηγητής Α' Βαθμίδας	Ρομποτική και Βιομηχανικός Αυτοματισμός	354/Γ/ 24-10-06	10861
5	ΜΟΥΡΟΥΤΣΟΣ ΣΠΥΡΙΔΩΝ	ΔΠΘ	Ηλεκτρολόγων Μηχανικών και Μηχανικών Υπολογιστών	Καθηγητής Α' Βαθμίδας	Μηχανοτρονική, Αυτοματισμοί Ηλεκτρομηχανολογικών Συστημάτων και Πρότυπα	1213/Γ/ 19.10.2018	17484
6	ΠΑΠΑΔΟΠΟΥΛΟΣ ΕΥΑΓΓΕΛΟΣ	ΕΜΠ	Μηχανολόγων Μηχανικών	Καθηγητής Α' Βαθμίδας	Αυτόματος Έλεγχος Μηχανολογικών και Ρομποτικών Συστημάτων, Προσαρμοστικός Έλεγχος Μηχανολογικών Συστημάτων, Μέθοδοι Εκτίμησης Παραμέτρων και Μοντελοποίηση Μηχανολογικών Εγκαταστάσεων	480/Γ/ 21-5-08	368
7	ΜΠΟΤΣΑΡΗΣ ΠΑΝΤΕΛΕΗΜΩΝ	ΔΠΘ	Μηχανικών Παραγωγής και Διοίκησης	Καθηγητής Α' Βαθμίδας	Μηχανολογικός Σχεδιασμός: Διαχείριση Κατασκευαστιμότητας, Ενέργειας και Κύκλου Ζωής	787/Γ/ 25-08-2016	19671
8	ΤΣΕΛΕΣ ΔΗΜΗΤΡΙΟΣ	ΠΑΔΑ	Μηχανικών Βιομηχανικής Σχεδίασης και Παραγωγής	Καθηγητής Α' Βαθμίδας	CAD, CAM, CAE	1801/Β/ 25-07-2013	6485
9	ΤΣΙΡΙΓΩΤΗΣ ΓΕΩΡΓΙΟΣ	ΔΙΠΑΕ	Μηχανικών Παραγωγής και Διοίκησης	Καθηγητής Α' Βαθμίδας	Συστήματα Αυτομάτου Ελέγχου	1097/Γ/ 14-08-2014 1346/Γ/ 12.08.2019	7567
10	ΚΥΡΑΤΣΗΣ ΠΑΝΑΓΙΩΤΗΣ	Πανεπιστήμιο Δυτικής Μακεδονίας	Μηχανικών Σχεδίασης Προϊόντων και Συστημάτων	Αναπληρωτής Καθηγητής	Βελτιστοποίηση Μηχανουργικών Κατεργασιών με τη Βοήθεια Συστημάτων CAD	1242/Γ/ 30-11-2017 2155/Β/ 7-06-2019 4544/Β/ 11-12-2019	1373
11	ΔΗΜΟΣΘΕΝΟΥΣ ΓΙΩΡΓΟΣ	Frederick University		Καθηγητής Α' Βαθμίδας	Manufacturing Processes / Engineering Design	-	1886

Αιτιολόγηση της Επιλογής των μελών που απαρτίζουν το Εκλεκτορικό Σώμα.

ΤΑΚΤΙΚΑ ΜΕΛΗ

- 1) **Κωνσταντίνος Δαυΐδ**, Καθηγητής του Τμήματος Μηχανολόγων Μηχανικών, Διεθνές Πανεπιστήμιο Ελλάδος: το γνωστικό του αντικείμενο και το ερευνητικό του έργο είναι **συναφές** με αυτό της προκηρυχθείσας θέσης

Αιτιολογία Επιλογής:

Ο Κωνσταντίνος Δαυΐδ, τόσο το γνωστικό του αντικείμενο όσο και τα ερευνητικά του ενδιαφέροντα εμπίπτουν στην περιοχή των συστημάτων παραγωγής και της μηχανουργικής τεχνολογίας, της τρισδιάστατης μοντελοποίησης και προσομοίωσης, των Εργαλειομηχανών CNC, των συστημάτων παραγωγής με χρήση μεθοδολογιών και τεχνολογιών CAD/CAM/CAE, του

αριθμητικού ελέγχου, των συμβατικών και μη συμβατικών τεχνολογιών παραγωγής, της τρισδιάστατης εκτύπωσης με διαφορετικές τεχνολογίες, καθώς και του ποιοτικού ελέγχου συστημάτων παραγωγής και προϊόντων, επιστημονικά πεδία τα οποία εμπίπτουν στο γνωστικό αντικείμενο της προκηρυχθείσας θέσης.

Ενδεικτικές δημοσιεύσεις:

1. A. Toulfatzis, G. Pantazopoulos, C.N. David, D. Sagris and A. S. Paipetis, "Machinability of Eco-Friendly Lead-Free Brass Alloys:Cutting-Force and Surface-Roughness Optimization", *Journal of Metals*, 8, 250; doi:10.3390/met8040250, (2018).
 2. C. David, D. Sagris, E. Stergianni, Ch. Tsiafis, i. Tsiafis, "Experimental Analysis of the Effect of Vibration Phenomena on Workpiece Topomorphy Due to CutterRunout in End-Milling Process", *Journal of Machines*, 6, 27; doi:10.3390/machines6030027, (2018).
 3. A. I. Toulfatzis, G. A. Pantazopoulos, C.N. David, D. S. Sagris and A. S. Paipetis, "Final Heat Treatment as a Possible Solution for the Improvement of Machinability of Pb-FreeBrass Alloys", *Journal of Metals*, 8, 575; doi:10.3390/met8080575, (2018)
- 2) **Αριστείδης Γωγούσης**, Καθηγητής του Τμήματος Μηχανικών Παραγωγής και Διοίκησης, Διεθνές Πανεπιστήμιο Ελλάδος: τόσο το γνωστικό του αντικείμενο όσο και το ερευνητικό του έργο είναι **ίδιο** με αυτό της προκηρυχθείσας θέσης

Αιτιολογία Επιλογής:

Ο Αριστείδης Γωγούσης διαθέτει πλούσιο ερευνητικό και συγγραφικό έργο στην περιοχή των βιομηχανικών ρομπότ και των συστημάτων παραγωγής, με ιδιαίτερη εστίαση στον σχεδιασμό συστημάτων και τον αυτόματο έλεγχο αυτών, στον βέλτιστο σχεδιασμό μηχανολογικών και μηχανουργικών λειτουργιών, βελτιστοποίηση απόκρισης ρομποτικών βραχιόνων με συνεκτίμηση της τριβής των αρθρώσεων, με ταυτόχρονη κινηματική ανάλυση πραγματικού χρόνου, της τρισδιάστατης μοντελοποίησης και προσομοίωσης, των Εργαλειομηχανών CNC και των ρομποτικών βραχιόνων ως συστήματα παραγωγικών διαδικασιών. Διαθέτει επίσης πλήθος βιομηχανικών πατεντών στην περιοχή των μηχανισμών και των ρομποτικών διατάξεων και υποσυστημάτων, επιστημονικά πεδία τα οποία εμπίπτουν στο γνωστικό αντικείμενο της προκηρυχθείσας θέσης.

Ενδεικτικές δημοσιεύσεις:

1. Moustakas N., A. Athanasiou, P. Bamidis, A. Kalfas, A. Astaras and A. Gogoussis, "A Hybrid Body-Machine & Brain-Computer Interface for a 6-DOF Robotic Arm, *Journal of Advances in Human-Computer Interaction - Special issue on Using Brain Waves to Control Computers and Machines*, 2013.
 2. Gogoussis A., "Unexpected collision effects in robot mechanisms with revolute joints due to friction", *Proceedings of the 3rd International Conference on Technology & Automation, (Applied Research Review on Technology and Automation, vol. I, no. 1, ISSN-1109-2262), 2000.*
- 3) **Ηλίας Σαράφης**, Καθηγητής του Τμήματος Χημείας, Διεθνές Πανεπιστήμιο Ελλάδος: τόσο το γνωστικό του αντικείμενο όσο και το ερευνητικό του έργο είναι **ίδιο** με αυτό της προκηρυχθείσας θέσης

Αιτιολογία Επιλογής:

Ο Ηλίας Σαράφης διαθέτει πλούσιο συγγραφικό και ερευνητικό έργο στην γνωστική περιοχή των βιομηχανικών και αυτοκινούμενων ρομπότ, καθώς και των συστημάτων παραγωγής, με ιδιαίτερη εστίαση στον προγραμματισμό αυτών, σε μηχανουργικές κατεργασίες, σε αυτοκινούμενους ρομποτικούς μηχανισμούς επίγειους, ιπτάμενους και υποθαλάσσιους. Διαθέτει πλήθος δημοσιεύσεων και ερευνητικού έργου στο πεδίο των συστημάτων παραγωγής, ελαφρών κατασκευών, της σχεδίασης, ανάλυσης και βελτιστοποίησης μηχανισμών, ρομποτικών διατάξεων, συστημάτων, αλλά και προϊόντων, σε συστήματα επίβλεψης και ελέγχου σε πραγματικό χρόνο, επιστημονικά πεδία τα οποία εμπίπτουν στο γνωστικό αντικείμενο της προκηρυχθείσας θέσης.

Ενδεικτικές δημοσιεύσεις:

1. T.Pachidis, I.Sarafis, J.Lygouras, "Real Time Feature Extraction and Standard Cutting Models Fitting in Grape Leaves". Computers and Electronics in Agriculture 2010 (Elsevier Int. Journal), 74 (2010) pp. 293–304.
 2. K.Tarchanidis, I.T.Sarafis, I.Lygouras, "Multisegment Snake-like Manipulator ", Proceeding of the IASTED international conference in Robotics and Automation, Aug. 2000, Honolulu, Hawaii, USA, p.264.
- 4) **Αριστομένης Αντωνιάδης**, Καθηγητής του Τμήματος Μηχανικών Παραγωγής και Διοίκησης, Πολυτεχνείο Κρήτης: τόσο το γνωστικό του αντικείμενο όσο και το ερευνητικό του έργο είναι **ίδιο** με αυτό της προκηρυχθείσας θέσης
- Αιτιολογία Επιλογής:**
Ο Αριστομένης Αντωνιάδης διαθέτει πλούσιο συγγραφικό και ερευνητικό έργο στην ευρύτερη γνωστική περιοχή των συστημάτων παραγωγής και ιδιαίτερα των προσομοιώσεων μηχανουργικών κατεργασιών και στον αριθμητικό έλεγχο μηχανών, που αποτελεί το κυρίαρχο ερευνητικό του πεδίο. Διαθέτει πληθώρα ερευνητικών εργασιών (πλέον των 120 δημοσιεύσεων), έχει συγγράψει οκτώ βιβλία στον τομέα των κατασκευαστικών τεχνολογιών και έχει επιβλέπει διδακτορικές διατριβές με προσομοιωτικά μοντέλα τεχνολογιών παραγωγής, τρισδιάστατη μοντελοποίηση, κινηματική ανάλυση και προσομοίωση κατεργασιών μηχανολογικών διατάξεων και μηχανισμών, βελτιστοποίηση κατασκευαστικών τεχνολογιών και μη συμβατικές κατασκευαστικές τεχνολογίες, επιστημονικά πεδία τα οποία εμπίπτουν στο γνωστικό αντικείμενο της προκηρυχθείσας θέσης.
- Ενδεικτικές δημοσιεύσεις:**
1. Antoniadis, A. Gear Skiving – CAD simulation approach, Computer-Aided Design, Elsevier 44(7):611–616, 2012.
 2. Tapoglou, N. - Antoniadis, A. 3-Dimensional Kinematics Simulation of Face Milling, Measurement, Elsevier, Volume 44 (7) – Jul 1, 2012
- 5) **Νικόλαος Μπιλάλης**, Καθηγητής του Τμήματος Μηχανικών Παραγωγής και Διοίκησης, Πολυτεχνείο Κρήτης: τόσο το γνωστικό του αντικείμενο όσο και το ερευνητικό του έργο είναι **ίδιο** με αυτό της προκηρυχθείσας θέσης
- Αιτιολογία Επιλογής:**
Ο Νικόλαος Μπιλάλης διαθέτει πλούσιο συγγραφικό (πλέον των 110 δημοσιεύσεων) και ερευνητικό έργο στην ευρύτερη γνωστική περιοχή του σχεδιασμού και αυτοματοποίησης παραγωγής με χρήση μεθόδων CAD-CAM, με ειδίκευση στη μοντελοποίηση κατασκευαστικών τεχνολογιών και αυτομάτων συστημάτων παραγωγής, την τρισδιάστατη σχεδίαση και βελτιστοποίηση, την ταχεία προτυποποίηση, την αντίστροφη μηχανική και την τρισδιάστατη εκτύπωση. Το δε εν γένει ερευνητικό του έργο αναφέρεται κυρίως στη βελτιστοποίηση και προτυποποίηση προϊόντων, με χρήση προσθετικών κατασκευαστικών τεχνολογιών και μηχανισμών, επιστημονικά πεδία τα οποία εμπίπτουν στο γνωστικό αντικείμενο της προκηρυχθείσας θέσης.
- Ενδεικτικές δημοσιεύσεις:**
1. Kyratsis, P., Tapoglou, N., Bilalis, N., Antoniadis, A., Thrust force prediction of twist drill tools using a 3D CAD system application programming interface, DOI: 10.1504/IJMMM.2011.040852, (2011) 10 (1-2), pp. 18-33.
 2. Maniadaki, K. – Kestis, Th. – Bilalis, N. – Antoniadis, A., A Finite Element based model for Pure Waterjet Process Simulation – International Journal of Advanced Manufacturing Technology, 31 (9-10), pp. 933-940.
- 6) **Βαΐα Δινοπούλου**, Καθηγήτρια του Τμήματος Μηχανικών Σχεδίασης Προϊόντων και Συστημάτων, Πανεπιστήμιο Δυτικής Μακεδονίας: τόσο το γνωστικό του αντικείμενο όσο και το ερευνητικό του έργο είναι **ίδιο** με αυτό της προκηρυχθείσας θέσης
- Αιτιολογία Επιλογής:**
Η Βαΐα Δινοπούλου επικεντρώνει το ερευνητικό και συγγραφικό της έργο στα ολοκληρωμένα συστήματα παραγωγής, σε 3D προσομοίωση κατεργασιών, βασισμένη στον δυναμικό

προγραμματισμό συστήματος CAD, στον δυναμικό προγραμματισμό σε παραγωγικές διαδικασίες και εφαρμογές με απαιτήσεις αξιοπιστίας, στον αυτόματο έλεγχο συστημάτων με εστίαση εφαρμογών σε κυκλοφοριακά συστήματα. Διαθέτει ευρύ ερευνητικό έργο με εστίαση στον αυτόματο έλεγχο συστημάτων, παραμετροποίηση διαδικασιών και έλεγχο σε πραγματικό χρόνο, προηγμένη μείξη δεδομένων λήψη αποφάσεων, επιστημονικά πεδία τα οποία εμπίπτουν στο γνωστικό αντικείμενο της προκηρυχθείσας θέσης.

Ενδεικτικές δημοσιεύσεις:

1. Tsagaris A., Kyratsis P., Stampoulis K., Dinoroulou V., Optimisation of storage system controlled by PLC and SCADA using genetic algorithms, The Cyprus Journal of Sciences, (2011), Vol. 9, pp. 59-69.
2. Dinoroulou V., Kakoulis K., Kyratsis P. Optimal Assembly Plan and Control of Networks, International Journal of Engineering Research and Development, (2013) Vol. 9, Issue 3, pp. 10-16.

- 7) **Γεώργιος Ανδρεάδης**, Αναπληρωτής Καθηγητής του Τμήματος Μηχανολόγων Μηχανικών, Αριστοτέλειο Πανεπιστήμιο Θεσσαλονίκης: τόσο το γνωστικό του αντικείμενο όσο και το ερευνητικό του έργο είναι **ίδιο** με αυτό της προκηρυχθείσας θέσης

Αιτιολογία Επιλογής:

Ο Γιώργος Ανδρεάδης διαθέτει πλούσιο συγγραφικό (πλέον των 40 δημοσιεύσεων) και ερευνητικό έργο στην ευρύτερη γνωστική περιοχή της σχεδίασης με τη βοήθεια ηλεκτρονικού υπολογιστή -CAD, τη συστηματοποίηση και τον προγραμματισμό φάσεων κατεργασιών με τη βοήθεια Ηλεκτρονικού Υπολογιστή - CAPP, τις εφαρμογές WEB Based CAD/CAM, την αναπαράσταση δεδομένων σύμφωνα με ανοιχτά πρότυπα, την απεικόνιση σύνθετων δεδομένων στον παγκόσμιο ιστό και εν γένει στις αυτοματοποιημένες, συστηματοποιημένες και προγραμματιζόμενες κατασκευαστικές μηχανουργικές κατεργασίες, με χρήση εργαλειομηχανών και μηχανισμών, επιστημονικά πεδία τα οποία εμπίπτουν στο γνωστικό αντικείμενο της προκηρυχθείσας θέσης.

Ενδεικτικές δημοσιεύσεις:

1. Andreadis, G., Klazoglou, P., Niotaki, K., Bouzakis, K.-D., Classification and review of multi-agents systems in the manufacturing section, Procedia Engineering, 2014, 69, pp. 282–290
2. Bouzakis, K.-D., Andreadis, G., Vakali, A., Sarigiannidou, M., Automating the manufacturing process under a web based framework, Advances in Engineering Software, 2009, 40(9), pp. 956–964

- 8) **Απόστολος Κορλός**, Αναπληρωτής Καθηγητής του Τμήματος Μηχανικών Παραγωγής και Διοίκησης, Διεθνές Πανεπιστήμιο Ελλάδος: τόσο το γνωστικό του αντικείμενο όσο και το ερευνητικό του έργο είναι **ίδιο** με αυτό της προκηρυχθείσας θέσης

Αιτιολογία Επιλογής:

Ο Απόστολος Κορλός διαθέτει σημαντικό ερευνητικό έργο στην ευρύτερη γνωστική περιοχή των προγραμματιζόμενων εργαλειομηχανών αριθμητικού ελέγχου CNC, στα συστήματα CAD/CAM, των μηχανουργικών κατεργασιών και της προσομοίωσης των μηχανουργικών κατεργασιών με κινηματική ανάλυση των κατεργασιών και με τη βοήθεια της μεθόδου των πεπερασμένων στοιχείων. Τόσο η διατριβή του όσο και μέρος του ερευνητικού του έργου αφορά στην κινηματική και υπολογιστική ανάλυση μηχανουργικών κατεργασιών με χρήση συστημάτων παραγωγής και μηχανισμών-διατάξεων αυτοματοποιημένης μορφοποίησης αντικειμένων. Διαθέτει μεγάλο αριθμό ερευνητικών εργασιών και έχει συμμετάσχει σε ερευνητικά προγράμματα, επιστημονικά πεδία τα οποία εμπίπτουν στο γνωστικό αντικείμενο της προκηρυχθείσας θέσης.

Ενδεικτικές δημοσιεύσεις:

1. Korlos, A., Tzetzis, D., Mansour, G., Sagris, D., David, C., The delamination effect of drilling and electro-discharge machining on the tensile strength of woven composites as studied by X-ray computed tomography, International Journal of Machining and Machinability of Materials, 2016, 18(4), pp. 426–448

2. Korlos, A., Tzetzis, D., Mansour, G., Investigation of the electro-discharge open-hole machining on the structural behavior of carbon fiber reinforced polymers, Applied Mechanics and Materials, 2014, 657, pp. 321–325
- 9) **Αντώνιος Λόντος**, Αναπληρωτής Καθηγητής, Frederick University: τόσο το γνωστικό του αντικείμενο όσο και το ερευνητικό του έργο είναι **ίδιο** με αυτό της προκηρυχθείσας θέσης

Αιτιολογία Επιλογής:

Ο Αντώνιος Λόντος επικεντρώνει το ερευνητικό και συγγραφικό του έργο στην τεχνολογία μορφοποιήσεων σε παραγωγικές διαδικασίες, με προγραμματισμό CNC εργαλειομηχανών και συστημάτων CAD - CAM, στο σχεδιασμό και τις υπολογιστικές τεχνικές με την μέθοδο των πεπερασμένων στοιχείων (FEM), στο μηχανολογικό σχεδιασμό κατασκευών, τις μηχανικές ιδιότητες υλικών, την τεχνολογία ταχείας πρωτοτυποποίησης (rapid prototyping) με χρήση συστημάτων 3d εκτύπωσης και την εμβιομηχανική. Έχει διατελέσει μέλος σε οργανισμούς που έχουν άμεση σχέση με την κατασκευαστική τεχνολογία και παραγωγική διαδικασία. Έχει συμμετάσχει σε πάνω από είκοσι ερευνητικά προγράμματα με κύρια θέματα την κατασκευαστική τεχνολογία, το μηχανολογικό σχεδιασμό και την ανάπτυξη και κατασκευή νέων προϊόντων. Έχει δημοσιεύσει πάνω από 100 επιστημονικές εργασίες σε έγκριτα διεθνή περιοδικά και πρακτικά διεθνών και εθνικών συνεδρίων, επιστημονικά πεδία τα οποία εμπίπτουν στο γνωστικό αντικείμενο της προκηρυχθείσας θέσης.

Ενδεικτικές δημοσιεύσεις:

1. K.-D. Bouzakis, S. Mitsi, G. Mansour, A. Lontos, Dynamical behavior of planar cam mechanism using a cam coated with the aid of plasma spray method, Journal of Balkan Tribological Association, Vol. 8 No 3, pp. 164-171, 2002.
 2. Omirou, S.L., Rossides, S., Lontos, A., A new CNC turning canned cycle for revolved parts with free-form profile, International Journal of Advanced Manufacturing Technology, 2012, 60(1-4), pp. 201–209
- 10) **Εμμανουήλ Καββουσανός**, Καθηγητής του Τμήματος Μηχανολόγων Μηχανικών, Ελληνικό Μεσογειακό Πανεπιστήμιο: τόσο το γνωστικό του αντικείμενο όσο και το ερευνητικό του έργο είναι **ίδιο** με αυτό της προκηρυχθείσας θέσης

Αιτιολογία Επιλογής:

Ο Εμμανουήλ Καββουσανός είναι υπεύθυνος του Εργαστηρίου Συστημάτων Ελέγχου και Ρομποτικής του Τμήματος Μηχανολόγων Μηχανικών στο Ελληνικό Μεσογειακό Πανεπιστήμιο, με εκτενή δράση σε θέματα προηγμένων συστημάτων παραγωγής, αυτοματισμού, ρομποτικής και μηχανικής. Ήταν υπεύθυνος σε πλήθος ερευνητικών έργων με αντικείμενο τον σχεδιασμό, την ανάλυση, την κατασκευή και τον βέλτιστο χειρισμό ρομποτικών συστημάτων, ευφυών διατάξεων, CNC εργαλειομηχανών και υποσυστημάτων αυτών, επιστημονικά πεδία τα οποία εμπίπτουν στο γνωστικό αντικείμενο της προκηρυχθείσας θέσης.

Ενδεικτικές δημοσιεύσεις:

1. M. Sfakiotakis, J. Fasoulas, M. Kavoussanos, M. Arapis. “Experimental investigation and propulsion control for a bio-inspired robotic undulatory fin”, Robotica, Cambridge University Press, 02/2015.
 2. P. Palantas, G. Palamas, E. Kavoussanos, G. Papadourakis, “Monocular Omnidirectional Vision Simulator For Robot Navigation”, 7th International Workshop On Ambient Intelligence And Embedded Systems, Kiel, Germany, September, 2008.
- 11) **Γκάμπριελ Μανσούρ**, Καθηγητής του Τμήματος Μηχανολόγων Μηχανικών, Αριστοτέλειο Πανεπιστήμιο Θεσσαλονίκης: τόσο το γνωστικό του αντικείμενο όσο και το ερευνητικό του έργο είναι **ίδιο** με αυτό της προκηρυχθείσας θέσης

Αιτιολογία Επιλογής:

Ο Γκάμπριελ Μανσούρ έχει συμμετάσχει σε πλήθος επιτροπών και είναι κριτής σε ερευνητικά προγράμματα και σε διεθνή επιστημονικά περιοδικά. Έχει επιβλέψει 5 διδακτορικές διατριβές και περισσότερες από 40 διπλωματικές εργασίες. Το γνωστικό του αντικείμενο σχετίζεται με τις τεχνολογίες CAD/CAM/CAE και με τη βελτιστοποίηση της χρήσης βιομηχανικών ρομποτικών

βραχιόνων. Έχει πλούσιο συγγραφικό (πλέον των 90 δημοσιεύσεων) και ερευνητικό έργο στην ευρύτερη γνωστική περιοχή των εργαλειομηχανών, αυτόματων παραγωγικών συστημάτων CAD/CAM, μηχανισμών, ρομποτικής, τρισδιάστατης μέτρησης CMM, Αντίστροφης Μηχανικής και τρισδιάστατης εκτύπωσης, επιστημονικά πεδία που εμπίπτουν στο γνωστικό αντικείμενο της προκηρυχθείσας θέσης.

Ενδεικτικές δημοσιεύσεις:

1. Mitsi, S., Bouzakis, K.-D., Mansour, G., Sagris, D., Maliaris, G., Off-line programming of an industrial robot for manufacturing, *International Journal of Advanced Manufacturing Technology*, 2005, 26(3), pp. 262–267
2. Mitsi, S., Bouzakis, K.-D., Sagris, D., Mansour, G., Determination of optimum robot base location considering discrete end-effector positions by means of hybrid genetic algorithm, *Robotics and Computer-Integrated Manufacturing*, 2008, 24(1), pp. 50–59

ΑΝΑΠΛΗΡΩΜΑΤΙΚΑ ΜΕΛΗ

- 1) **Νεκτάριος Βιδάκης**, Καθηγητής του Τμήματος Μηχανολόγων Μηχανικών, Ελληνικό Μεσογειακό Πανεπιστήμιο: τόσο το γνωστικό του αντικείμενο όσο και το ερευνητικό του έργο είναι **ίδιο** με αυτό της προκηρυχθείσας θέσης

Αιτιολογία Επιλογής:

Ο Νεκτάριος Βιδάκης είναι διευθυντής στο Εργαστήριο Μηχανολογίας Ακρίβειας, Αντίστροφης Μηχανικής και Εμβιομηχανικής του Ελληνικού Μεσογειακού Πανεπιστημίου. Διαθέτει πλούσιο συγγραφικό και ερευνητικό έργο (πλέον των 120 δημοσιεύσεων) στην ευρύτερη γνωστική περιοχή των Μηχανολογικών Βιομηχανικών Τεχνολογιών, η οποία περιλαμβάνει τις κατασκευές με αυτοματοποιημένα συστήματα CAD/CAM/CAE/CNC πρωτότυπων εξαρτημάτων ακρίβειας, την αντίστροφη μηχανική και την τρισδιάστατη εκτύπωση με χρήση ρομποτικού μηχανισμού, επιστημονικά πεδία τα οποία εμπίπτουν στο γνωστικό αντικείμενο της προκηρυχθείσας θέσης.

Ενδεικτικές δημοσιεύσεις:

1. Antoniadis, A., Vidakis, N., Bilalis, N., A simulation model of gear skiving, *Journal of Materials Processing Technology*, 2004, 146(2), pp. 213–220
 2. Bouzakis, K.-D., Kombogiannis, S., Antoniadis, A., Vidakis, N., Gear hobbing cutting process simulation and tool wear prediction models, *Journal of Manufacturing Science and Engineering, Transactions of the ASME*, 2002, 124(1), pp. 42–51
- 2) **Ιωάννης Κεχαγιάς**, Αναπληρωτής Καθηγητής του Γενικού Τμήματος (Λάρισα), Πανεπιστήμιο Θεσσαλίας: τόσο το γνωστικό του αντικείμενο όσο και το ερευνητικό του έργο είναι **ίδιο** με αυτό της προκηρυχθείσας θέσης

Αιτιολογία Επιλογής:

Ο Ιωάννης Κεχαγιάς διαθέτει πλούσιο συγγραφικό και ερευνητικό έργο στην ευρύτερη γνωστική περιοχή του ελέγχου ποιότητας στις κατεργασίες και τα συστήματα κατεργασιών. Μεγάλο μέρος των δημοσιεύσεων του, αλλά και η διδακτορική του διατριβή είναι πάνω στην ταχεία προτυποποίηση με χρήση αυτόματων κατεργασιών. Έχει δημοσιεύσει στην περιοχή του προγραμματισμού, ελέγχου και χειρισμού αυτοματοποιημένων συστημάτων παραγωγής. Διαθέτει πληθώρα ερευνητικών εργασιών (πλέον των 80 δημοσιεύσεων), και στην περιοχή των ρομποτικών συστημάτων, κυρίως στην περιοχή της 3d εκτύπωση, είναι επιβλέπων σε διδακτορικές διατριβές σχετικές με τον έλεγχο ποιότητας στην 3d εκτύπωση με χρήση ρομποτικού βραχίονα, επιστημονικά πεδία τα οποία εμπίπτουν στο γνωστικό αντικείμενο της προκηρυχθείσας θέσης.

Ενδεικτικές δημοσιεύσεις:

1. Kechagias J, Maropoulos S, Karagiannis S, Process build-time estimator algorithm for laminated object manufacturing. *Rapid Prototyping Journal*, 2004;10(5):27-40.
2. Kitsakis K, Petrou N, Tanos I, Kechagias J, Design and 3d Printing of a Robot Arm. *Book of Abstracts, 3rd International Conference on Cryptography, Cyber Security and Information Warfare (3rd CryCybiW)*, Hellenic Military Academy, 26-27 May 2016.

- 3) **Ζωή Δουλγέρη**, Καθηγήτρια του Τμήματος Ηλεκτρολόγων Μηχανικών και Μηχανικών Υπολογιστών, Αριστοτέλειο Πανεπιστήμιο Θεσσαλονίκης: τόσο το γνωστικό της αντικείμενο όσο και το ερευνητικό της έργο είναι **ίδιο** με αυτό της προκηρυχθείσας θέσης

Αιτιολογία Επιλογής:

Η Ζωή Δουλγέρη διαθέτει πλούσιο συγγραφικό ερευνητικό έργο, υπήρξε συντάκτρια του επιστημονικού περιοδικού Journal of Intelligent and Robotic Systems (2012-2015) και είναι συντάκτρια των "Frontiers in Robotics and AI" και "IEEE Robotics and Automation Letters". Συμμετείχε σε πολλά προγράμματα χρηματοδοτούμενα ή συν-χρηματοδοτούμενα από την ΕΕ, με θέμα το ρομποτικό χειρισμό εύκαμπτων αντικειμένων. Έχει συγγράψει περισσότερες από 100 εργασίες σε διεθνή επιστημονικά περιοδικά και πρακτικά διεθνών συνεδρίων. Τα ερευνητικά της ενδιαφέροντα περιλαμβάνουν την φυσική αλληλεπίδραση ανθρώπου-ρομπότ, την λαβή και τον επιδέξιο χειρισμό αντικειμένων, τον έλεγχο βιομηχανικών ρομποτικών βραχιόνων και μηχανισμών με πλεονασματικές και ελαστικές αρθρώσεις και τον μη βασιζόμενο σε μοντέλο αυτόματο έλεγχο προδιαγεγραμμένης επίδοσης σε ρομποτικά συστήματα, χρήση τηλεματικής και σχεδιασμό τροχιάς σε βιομηχανικούς βραχίονες, επιστημονικά πεδία τα οποία εμπίπτουν στο γνωστικό αντικείμενο της προκηρυχθείσας θέσης.

Ενδεικτικές δημοσιεύσεις:

1. Kostarigka, A.K., Doulgeri, Z., Rovithakis, G.A., Prescribed performance tracking for flexible joint robots with unknown dynamics and variable elasticity, Automatica, 2013, 49(5), pp. 1137–1147
2. Doulgeri, Z., Matiakis, T., A web telerobotic system to teach industrial robot path planning and control, IEEE Transactions on Education Volume 49, Issue 2, May 2006, Pages 263-270

- 4) **Φώτης Κουμπουλής**, Καθηγητής του Γενικού Τμήματος, ΕΚΠΑ: τόσο το γνωστικό του αντικείμενο όσο και το ερευνητικό του έργο είναι **ίδιο** με αυτό της προκηρυχθείσας θέσης

Γνωστικό Αντικείμενο: ΡΟΜΠΟΤΙΚΗ ΚΑΙ ΒΙΟΜΗΧΑΝΙΚΟΣ ΑΥΤΟΜΑΤΙΣΜΟΣ

ΦΕΚ Διορισμού: 354/Γ/24-10-06

Αιτιολογία Επιλογής:

Ο Φώτης Κουμπουλής είναι Διευθυντής του Εργαστηρίου Ρομποτικής και Αυτοματισμών και του Προγράμματος Μεταπτυχιακών Σπουδών «Προηγμένα Συστήματα Ελέγχου και Ρομποτικής». Έχει υπηρετήσει ως Διευθυντής του Τομέα Αυτομάτου Ελέγχου, ως Προϊστάμενος του Τμήματος Αυτοματισμού και Διευθυντής της Σχολής Τεχνολογικών Εφαρμογών. Έχει δημοσιεύσει περισσότερες από 300 επιστημονικές εργασίες σε επιστημονικά περιοδικά και επιστημονικά συνέδρια. Στα τρέχοντα ερευνητικά ενδιαφέροντά του ανήκουν: βιομηχανικός έλεγχος, έλεγχος βιομηχανικών ρομποτικών συστημάτων, πολυμεταβλητός έλεγχος, καταναμημένα συστήματα ελέγχου, δικτυωμένα συστήματα ελέγχου σε συστήματα παραγωγής, εύρωστος έλεγχος, εποπτικός έλεγχος, συστήματα μεταγωγής και κυβερνοφυσικά συστήματα, επιστημονικά πεδία τα οποία εμπίπτουν στο γνωστικό αντικείμενο της προκηρυχθείσας θέσης.

Ενδεικτικές δημοσιεύσεις:

1. Koumboulis, F.N., Kouvakas, N.D., Indirect adaptive neural control for precalcination in cement plants, Mathematics and Computers in Simulation, 2002, 60(3-5), pp. 325–334
2. Koumboulis, F.N., Kouvakas, N.D., Giannaris, G.L., Vougioukas, D., Independent motion control of a tower crane through wireless sensor and actuator networks, ISA Transactions, 2016, 60, pp. 312–320

- 5) **Σπυρίδων Μουρούτσος**, Καθηγητής του Τμήματος Ηλεκτρολόγων Μηχανικών και Μηχανικών Υπολογιστών, Δημοκρίτειο Πανεπιστήμιο Θράκης: τόσο το γνωστικό του αντικείμενο όσο και το ερευνητικό του έργο είναι **ίδιο** με αυτό της προκηρυχθείσας θέσης

Αιτιολογία Επιλογής:

Ο Σπυρίδων Μουρούτσος είναι Διευθυντής του Εργαστηρίου Αυτοματισμού Μηχανικών & Συστημάτων (MeSA Lab), έχει συμμετάσχει για περισσότερα από 25 χρόνια σε πολλά ερευνητικά έργα σε τομείς όπως η μηχανική και η αυτοματοποίηση συστημάτων, καθώς και η ασύρματη ανίχνευση. Η ερευνητική του δραστηριότητα καλύπτει τομείς όπως η

μηχανοτρονική, αυτοματισμοί συστημάτων, ρομποτική με ευφυή και αυτόνομα ρομπότ (ανθρωποειδή, κινούμενα, υποβρύχια, ιπτάμενα κλπ), συστήματα μετρήσεων και σύντηξη δεδομένων, ανάπτυξη αισθητήριων με εφαρμογές στη ρομποτική και τους αυτοματισμούς, αρχιτεκτονικές υπολογιστών και μικροεπεξεργαστές και εφαρμογές αυτών, επιστημονικά πεδία τα οποία εμπίπτουν στο γνωστικό αντικείμενο της προκηρυχθείσας θέσης.

Ενδεικτικές δημοσιεύσεις:

1. Charalampidou, M., Pavlidis, G., Mouroutsos, S.G., “A novel modular wireless sensor networks approach for security applications”, (2017) International Journal of Security and Networks, 12 (1), pp. 40-50.
 2. Mitka, E., Mouroutsos, S.G., “Applying the STAMP system safety engineering methodology to the design of a domestic robot”, (2015) International Journal of Applied Systemic Studies, 6 (1), pp. 84-102.
- 6) **Ευάγγελος Παπαδόπουλος**, Καθηγητής του Τμήματος Μηχανολόγων Μηχανικών, Εθνικό Μετσόβιο Πανεπιστήμιο: τόσο το γνωστικό του αντικείμενο όσο και το ερευνητικό του έργο είναι **ίδιο** με αυτό της προκηρυχθείσας θέσης

Αιτιολογία Επιλογής:

Ο Ευάγγελος Παπαδόπουλος διαθέτει εκτενές συγγραφικό και ερευνητικό έργο, το οποίο εστιάζεται στην περιοχή της μοντελοποίησης, αναγνώρισης παραμέτρων και έλεγχος δυναμικών συστημάτων, ρομποτική με έμφαση σε κινούμενα ρομπότ στο διάστημα, επίγεια αυτόνομα κινούμενα με χρήση αισθητήρων, υποθαλάσσια, ρομπότ με πόδια, βιομηχανοτρονική προσθετική, σχεδιασμό και έλεγχο μηχανοτρονικών διατάξεων, έλεγχο ηλεκτροϋδραυλικών συστημάτων και εξομοιωτών, επιστημονικά πεδία τα οποία εμπίπτουν στο γνωστικό αντικείμενο της προκηρυχθείσας θέσης.

Ενδεικτικές δημοσιεύσεις:

1. Papadopoulos, E. and Misailidis, M., “Calibration and Planning Techniques for Mobile Robots in Industrial Environments,” Industrial Robot (invited), Vol. 35, No. 6, 2008.
 2. Davliakos, I., Roditis, I., Lika, K., Breki, Ch.-M., and Papadopoulos, E., “Design, Development, and Control of a Tough Electrohydraulic Subsea Hexapod Robot,” Advanced Robotics, May 2018, Vol. 32, No. 9, 2018, pp. 477-499. DOI: 10.1080/01691864.2018.1461684.
- 7) **Παντελεήμων Μπότσαρης**, Καθηγητής του Τμήματος Μηχανικών Παραγωγής και Διοίκησης, Δημοκρίτειο Πανεπιστήμιο Θράκης: το επιστημονικό του έργο είναι **συναφές** με αυτό της προκηρυχθείσας θέσης

Αιτιολογία Επιλογής:

Ο Παντελεήμων Μπότσαρης διαθέτει εκτενές συγγραφικό και ερευνητικό έργο που εστιάζεται στην περιοχή της διαχείρισης ενέργειας στην παραγωγική διαδικασία, ανάλυση κύκλου ζωής, εκμετάλλευση απορριπτόμενης ενέργειας και ανανεώσιμες πηγές ενέργειας. Μέρος της έρευνάς του εντοπίζεται στις διαδικασίες παραγωγής, τις αρχές συντήρησης, σε μεθοδολογίες σχεδιασμού και επιλογής υλικών, σχεδιασμό συστημάτων και τεχνολογίες παραγωγής, διαγνωστικού και προγνωστικού ελέγχου σε συστήματα παραγωγής, συστήματα μέτρησης και ευφυούς μέτρησης και παρακολούθησης συστημάτων παραγωγής, με χρήση μεθόδων και τεχνικών CAD/CAM/CAE, επιστημονικά πεδία τα οποία εμπίπτουν στο γνωστικό αντικείμενο της προκηρυχθείσας θέσης.

Ενδεικτικές δημοσιεύσεις:

1. P.N. Botsaris, E.L. Ntantis, “Machining parameters evaluation during a wet, lubricated, and air-cooled turning process”, Journal for Manufacturing Science & Production, vol. 14, No. 1, pp. 47-58, ISSN (Online) 2191-0375, ISSN (Print) 2191-4184, 2014.
2. J.A. Tsanakas, D. Chrisostomou, P.N. Botsaris, A. Gasteratos, “Fault diagnosis of photovoltaic modules through image processing and Canny Edge detection on fieldthermographic measurements”, International Journal of Sustainable Energy, Taylor and Francis, vol. 34, No. 6, pp. 351–372, <http://dx.doi.org/10.1080/14786451.2013.826223>, 2014.

- 8) **Δημήτριος Τσελές**, Καθηγητής του Τμήματος Μηχανικών Βιομηχανικής Σχεδίασης και Παραγωγής, Πανεπιστήμιο Δυτικής Αττικής: το επιστημονικό του έργο είναι **συναφές** με αυτό της προκηρυχθείσας θέσης

Αιτιολογία Επιλογής:

Ο Δημήτριος Τσελές διαθέτει πλούσιο συγγραφικό και ερευνητικό έργο στην ευρύτερη γνωστική περιοχή του σχεδιασμού και κατασκευής με Η/Υ -CAD, CAM, CAE, αυτομάτου ελέγχου με συστήματα συλλογής και επεξεργασίας δεδομένων και αισθητήρες, στην τρισδιάστατη μοντελοποίηση, στον νευρωνικό έλεγχο, την τεχνητή νοημοσύνη και την αλληλεπίδραση ανθρώπου-μηχανής και μηχανής-μηχανής. Είναι ιδρυτής και μέλος του Ερευνητικού Εργαστηρίου Ηλεκτρονικού Αυτοματισμού, Τηλεματικής και Κυβερνοφυσικών Συστημάτων, καθώς και Διευθυντής του Προγράμματος Μεταπτυχιακών Σπουδών «Αυτοματισμός Παραγωγής και Υπηρεσιών». Είναι συγγραφέας περίπου 300 δημοσιεύσεων σε διεθνή επιστημονικά περιοδικά, βιβλία και πρακτικά συνεδρίων που λαμβάνουν μεγάλο αριθμό αναφορών. Έχει οργανώσει και συμμετάσχει σε πλήθος ερευνητικών και αναπτυξιακών προγραμμάτων στην Ελλάδα και την Ευρώπη, επιστημονικά πεδία τα οποία εμπίπτουν στο γνωστικό αντικείμενο της προκηρυχθείσας θέσης.

Ενδεικτικές δημοσιεύσεις:

1. M Papoutsidakis, A Chatzopoulos, E Symeonaki, D Tseles, Methodology of PID Control—A Case Study for Servomotors, International Journal of Computer Applications (0975 – 8887), Volume 179 – No.30, March 2018, pp. 30-33
2. M Papoutsidakis, A Chatzopoulos, D Piromalis, D Tseles, A 4-DOF Robotic Arm-Kinematics and Implementation as Case Study in Laboratory Environment, International Journal of Computer Applications (0975 – 8887), Volume 176 – No.8, October 2017, pp. 34-38

- 9) **Γεώργιος Τσιριγώτης**, Καθηγητής του Τμήματος Μηχανικών Παραγωγής και Διοίκησης, Διεθνές Πανεπιστήμιο Ελλάδος: το επιστημονικό του έργο είναι **συναφές** με αυτό της προκηρυχθείσας θέσης

Αιτιολογία Επιλογής:

Ο Γεώργιος Τσιριγώτης εστιάζει το γνωστικό του αντικείμενο και τα ερευνητικά του ενδιαφέροντα στα συστήματα αυτομάτου ελέγχου, τη ρομποτική με έμφαση στην επικοινωνία ανθρώπου-μηχανής, στην ανάπτυξη νευρωνικών δικτύων, καθώς και στην φιλοσοφία της επιστήμης. Είναι συγγραφέας άνω των 40 δημοσιεύσεων σε διεθνή περιοδικά και διεθνή συνέδρια με κριτές και διαθέτει πάνω από 80 ετεροαναφορές. Έχει αναπτύξει εκτενή ερευνητική και επιστημονική δραστηριότητα στην αναγνώριση προτύπων, ανάπτυξη αισθητήρων ρομποτικών συστημάτων, μοντελοποίηση και έλεγχο συστημάτων παραγωγής ηλεκτρικής ενέργειας, επιστημονικά πεδία τα οποία εμπίπτουν στο γνωστικό αντικείμενο της προκηρυχθείσας θέσης.

Ενδεικτικές δημοσιεύσεις:

1. De-La-Llana-Calvo, Á., Lázaro-Galilea, J.L., Gardel-Vicente, A., Tsirigotis, G., Iglesias-Miguel, J., Modeling the effect of optical signal multipath, Sensors (Switzerland), 2017, 17(9), 2038
2. Lefkaditis, D., Tsirigotis, G., Morphological feature selection and neural classification for electronic components, Journal of Engineering Science and Technology Review, 2009, 2(1), pp. 151–156

- 10) **Παναγιώτης Κυράτσης**, Αναπληρωτής Καθηγητής του Τμήματος Μηχανικών Σχεδίασης Προϊόντων και Συστημάτων, Πανεπιστήμιο Δυτικής Μακεδονίας: το επιστημονικό του έργο είναι **συναφές** με αυτό της προκηρυχθείσας θέσης

Αιτιολογία Επιλογής:

Ο Παναγιώτης Κυράτσης διαθέτει πλούσιο συγγραφικό και ερευνητικό έργο στη γνωστική περιοχή των προσομοιωτικών μοντέλων με συστήματα CAD και ιδιαίτερα των προσομοιώσεων, μηχανουργικών κατεργασιών και συστημάτων παραγωγής, βασισμένων σε σύστημα CAD/CAM που αποτελεί το κυρίαρχο ερευνητικό του πεδίο. Είναι συγγραφέας βιβλίων σχετικών με το παραπάνω αντικείμενο και διαθέτει πλέον των 100 δημοσιευμένων επιστημονικών άρθρων σε

θέματα σχεδιασμού και ανάλυσης, μηχανουργικών κατεργασιών, επιστημονικά πεδία τα οποία εμπίπτουν στο γνωστικό αντικείμενο της προκηρυχθείσας θέσης.

Ενδεικτικές δημοσιεύσεις:

1. Kyratsis P., Computational design and digital manufacturing applications, International Journal of Modern Manufacturing Technologies, 12(1), pp. 82-91, (2020).
 2. Velikis K., Efkolidis N., Kyratsis P., Tzetzis D., Design process and development of a prototype electric wheelchair, Academic Journal of Manufacturing Engineering, 17(2), 53-59, 2019.
- 11) **Γιώργος Δημοσθένους**, Καθηγητής, Frederick University: το επιστημονικό του έργο είναι **συναφές** με αυτό της προκηρυχθείσας θέσης

Αιτιολογία Επιλογής:

Ο Γιώργος Δημοσθένους έχει ερευνητικά ενδιαφέροντα που εστιάζονται στην επιστημονική περιοχή της Τεχνολογίας των Κατεργασιών και των υλικών και από την ερευνητική του δραστηριότητα έχει προκύψει σημαντικός αριθμός δημοσιεύσεων (πέραν των 60). Ασχολείται κυρίως με θέματα πλαστικότητας και διαμορφώσεως των συμπαγών υλικών και επιπέδων ελασμάτων (διέλαση, έλαση, σφυρηλάτηση, βαθεία κοίλανση κλπ.), κατεργασιών μορφοποίησης αφαίρεσης υλικού, καθώς και με θέματα τριβολογίας, επιστημονικά πεδία τα οποία εμπίπτουν στο γνωστικό αντικείμενο της προκηρυχθείσας θέσης.

Ενδεικτικές δημοσιεύσεις:

1. Omirou, S.L., Demosthenous, G.A., A new interpolation algorithm for tracing planar equidistant curves, Robotics and Computer-Integrated Manufacturing, 2006, 22(4), pp. 306–314.
2. Mamalis, A.G., Manolakos, D.E., Demosthenous, G.A., Ioannidis, M.B., Crash worthiness of composite thin-walled structural components, Crashworthiness of Composite Thin-Walled Structures, 1998, pp. 1–259

Ο Πρόεδρος του Τμήματος

Κωνσταντίνος Κλεΐδης
Αναπληρωτής Καθηγητής